

# LA ECUACIÓN DE ONDA

B.P.  
T.  
515.353  
N322

2



UNIVERSIDAD DE CARTAGENA  
BIBLIOTECA FERNANDEZ DE MADRID  
Centro de Información y Documentación

# LA ECUACIÓN DE ONDA

Por: REMBERTO DE JESÚS NAVAS MORENO

RAFAEL GALEANO ANDRADES

Profesor titular

Asesor

PROGRAMA DE MATEMATICAS  
FACULTAD DE CIENCIAS E INGENIERIAS  
UNIVERSIDAD DE CATAGENA  
CARTAGENA

2001

96559

UNIVERSIDAD DE CARTAGENA			
CENTRO DE INFORMACION Y DOCUMENTACION			
FORMA DE ADQUISICION			
Compra	Donación	Canje	U. de C.
	<input checked="" type="checkbox"/>		
Precio \$	10.000	Proveedor	Prog matemáticas
No. de Acceso	<del>1100000</del>	No. de ej.	1
Fecha de ingreso: DD	10	MM	06 AA 02

Cartagena Noviembre de 2001

Señores:

Comité evaluador de trabajos de grado  
Programa de Matemáticas  
Facultad de Ciencias e Ingenierías  
Universidad de Cartagena

Cordial saludo

Les comunico que he asesorado al estudiante REMBERTO DE JESÚS NAVAS MORENO en su trabajo de grado presentado como requisito parcial para optar el título de matemático.

Atentamente



RAFAEL GALEANO ANDRADES  
PhD.  
Asesor

Cartagena Noviembre de 2001

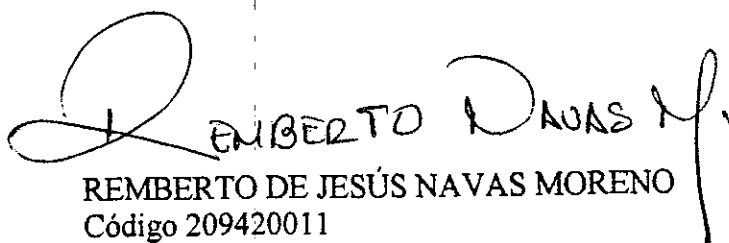
Señores:

Comité evaluador de trabajos de grado  
Programa de Matemáticas  
Facultad de Ciencias e Ingenierías  
Universidad de Cartagena

Cordial saludo

Con mayor respeto, presento a consideración y aprobación la redacción final de mi trabajo de grado, titulado LA ECUACIÓN DE ONDAS, presentado como requisito parcial para optar el título de matemático.

Atentamente

  
REMBERTO DE JESÚS NAVAS MORENO  
Código 209420011

# LA ECUACIÓN DE ONDA

REMBERTO DE JESÚS NAVAS MORENO

UNIVERSIDAD DE CARTAGENA  
FACULTAD DE CIENCIAS E INGENIERIAS  
PROGRAMA DE MATEMATICAS  
CARTAGENA  
2001

# LA ECUACIÓN DE ONDA

REMBERTO DE JESÚS NAVAS MORENO

Trabajo presentado como  
requisito parcial para optar el  
título de matemático.

RAFAEL GALEANO ANDRADES  
Profesor titular  
Universidad de cartagena  
Asesor

UNIVERSIDAD DE CARTAGENA  
FACULTAD DE CIENCIAS E INGENIERIAS  
PROGRAMA DE MATEMATICAS  
CARTAGENA  
2001

Nota de aceptación

---

---

---

---

Presidente del jurado

---

Jurado

---

Jurado

Cartagena noviembre de 2001

## DEDICATORIA

El presente trabajo esta dedicado a todas aquellas personas que contribuyeron en mi formación no solo profesional sino también personal, pero en especial quiero destacar en esta , a grupos como mi familia y amigos , y a personas como los profesores Rafael Galano, Cesar Herazo, Nestor Rodríguez y ala profesora Sonia Burgos, pues sus recomendaciones en los aspectos que considero fundamentales para mi formación estuvieron siempre presentes.



# AGRADECIMIENTOS

- agradezco a mi familia, familia incansable que siempre confio en mis deseos por mejorar mi entorno, en todo momento.
  
- A mis profesores pues sus conocimientos estando de vanguardia, me dan hoy el titulo de matemático.
  
- Y a los que no podian faltar mis, aquellos que estuvieron en todo momento, MIS AMIGOS.

# LA ECUACIÓN DE ONDA

# **LA ECUACIÓN DE ONDA**

Por: REMBERTO DE JESÚS NAVAS MORENO

RAFAEL GALEANO ANDRADES  
Profesor titular  
Asesor

PROGRAMA DE MATEMATICAS  
FACULTAD DE CIENCIAS E INGENIERIAS  
UNIVERSIDAD DE CATAGENA  
CARTAGENA  
2001

# INTRODUCCION

En el presente trabajo se hace un estudio detallado sobre la existencia, unicidad y regularidad de la solución de la ecuación de ondas, que existen y están relacionadas el capítulo X inciso X.3 del texto de HAIN BRÉZIS (Análisis Funcional, Teoría y aplicaciones ) y el artículo monotone operators in Banach space by RALPH SHOWALTWR, además el trabajo esta dividido en dos secciones; en la primera encontramos definiciones y resultados importantes , entre los cuales destaco el teorema de HILLE YOSIDA dado que este garantiza la existencia y unicidad de la solución de un problema del tipo

$$\begin{cases} \frac{dU}{dt} + AU = 0 & \text{en } [0, \infty) \\ U(0) = U_0 & \text{dato inicial} \end{cases}$$

con

$$U \in C^1([0, \infty); H) \cap C([0, \infty); D(A))$$

donde  $A$  es un operador maximal monótono y  $H$  un espacio de Hilbert. En la segunda encontramos el desarrollo de los teoremas que demuestran la existencia, unicidad y regularidad de la solución de la ecuación de ondas.

En esta ecuación encontramos que para el caso unidimensional  $N = 1, \Omega = (0, 1)$ , la solución de este aproxima el movimiento de una cuerda uniforme sin fuerzas externas.

En el caso bidimensional  $N = 2$ , la solución aproxima movimientos de una membrana elástica.

Para el caso tridimensional  $N = 3$ , se tiene que la solución representa la propagación de ondas sonoras , gracias a una perturbación inicial en un espacio cúbico.

En el caso general la ecuación en estudio modela la propagación de una onda en un medio elástico homogéneo  $\Omega \subseteq R^N$  siendo  $u_0$  y  $v_0$  el desplazamiento y la velocidad inicial.

**Observación.** Es importante ver como se arman las condiciones para que se pueda aplicar el teorema de HILLE YOSIDA.

# COTENIDO

Introducción.	1
Resumen.	2
Notaciones.	3
DEFINICIONES Y RESULTADOS IMPORTANTES	
Definición 1. Conjuntos de clase $C^m$	5
Definición 2. Espacios de Hilbert	5
Definición 3. Espacios $L^1$	5
Definición 4. Espacios $L^p$	5
Definición 5. Espacios de sobolev $W^{1,p}(\Omega)$	6
Definición 6. Espacios de sobolev $W^{m,p}(\Omega)$	6
Definición 7. Espacios de sobolev $W_0^{m,p}(\Omega)$	7
Definición 8. operador máximo y máximo no monotono	7
Teorema 1. Regularidad para el problema de dirichlet	8
Teorema 2. Dirichlet, Riemann, Hilbert	8
Teorema 3.	9
Corolario 4.	9
Teorema 5. Teorema de HILLE YOSIDA	9
LA ECUACION DE ONDA	
Existencia y unicidad.	11
Efecto regularizante.	20
Cuando $\Omega$ es acotado como se calcula la solución de la ecuación de ondas.	21
Regularidad.	22
Conclusiones.	25
Bibliografía.	26

## RESUMEN

En el trabajo se considera el problema siguiente :

Supongamos que  $u_0 \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$  y que  $v_0 \in H_0^1(\Omega)$  entonces existe una única solución  $u$  de :

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u = 0 \quad \text{en} \quad Q$$

$$u = 0 \quad \text{sobre} \quad \Sigma$$

$$u(x, 0) = u_0(x) \quad \text{en} \quad \Omega$$

$$\frac{\partial}{\partial t} u(x, 0) = v_0(x) \quad \text{en} \quad \Omega$$

siendo

$$\Delta = \sum_{i=1}^N \frac{\partial^2}{\partial x_i^2}$$

$\Omega \subset R^N$  abierto

$\Gamma$  es la frontera de  $\Omega$

$$Q = \Omega \times (0, \infty)$$

$$\Sigma = \Gamma \times (0, \infty)$$

$u_0$  y  $v_0$  son funciones dadas

tal función es de la forma  $u(x, t): \bar{\Omega} \times [0, \infty) \rightarrow R$  . y a la cual debemos probarle existencia, unicidad y regularidad, apoyando el trabajo en gran parte el en teorema de HILLE YOSIDA .

## NOTACIONES

$$\nabla u = \left( \frac{\partial u}{\partial x_1}, \frac{\partial u}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_N} \right) = \text{grad } u$$

$$D^\alpha u = \frac{\partial^{\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_N} u}{\partial x_1^{\alpha_1} \cdot \partial x_2^{\alpha_2} \cdot \dots \cdot \partial x_N^{\alpha_N}}, \quad \|\alpha\| = \sum_{i=1}^N \alpha_i$$

$$\Delta u = \sum_{i=1}^N \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2} = \text{Laplaciano de } u$$

$$R_+^N = \{x = (x', x_N) \in R^{N-1} \times R, x_N > 0\}$$

$$Q = \{x = (x', x_N) \in R^{N-1} \times R; |x'| < 1 \text{ y } |x_N| < 1\}$$

$$Q_+ = Q \cap R_+^N$$

$$Q_0 = \{x \in Q; x_N = 0\}$$

$$(D_h u)(x) = \frac{1}{|h|} (u(x+h) - u(x))$$

$$\frac{\partial u}{\partial n} \quad \text{derivada normal exterior}$$

$$\Omega \subseteq \mathbb{R}^N$$

$$\partial\Omega = \Gamma = \text{frontera de } \Omega$$

$$L^p(\Omega) = \left\{ u \text{ medible en } \Omega \text{ y } \int_{\Omega} |u|^p dx < \infty, \quad 1 \leq p < \infty, \right.$$

$$L^p(\Omega) = L^p(\Omega) = \{ u \text{ medible en } \Omega \text{ y existe } k \text{ tal que } |u(x)| \leq k \text{ c.t.p en } \Omega \}$$

$$C_c(\Omega) \quad \text{funciones continuas con soporte compacto en } \Omega$$

$$C^k(\Omega) \quad \text{funciones } k \text{ veces continuamente diferenciables en } \Omega \quad (k \geq 0)$$

$$C^\infty(\Omega) = \bigcap_{k \geq 0} C^k(\Omega)$$

$$C_c^k(\Omega) = C^k(\Omega) \cap C_c(\Omega)$$

$$C_c^\infty(\Omega) = C^\infty(\Omega) \cap C_c(\Omega)$$

$$C(\bar{\Omega}) \quad \text{funciones continuas en } \bar{\Omega}$$

$$C^k(\bar{\Omega}) \quad \text{funciones } u \text{ de } C^k(\Omega) \text{ tales que para cada multi-índice } \alpha, |\alpha| \leq k, \\ \text{la aplicacion } x \in \Omega \rightarrow D^\alpha u(x) \text{ se extiende con continuidad a } \bar{\Omega}$$

$$C^\infty(\bar{\Omega}) = \bigcap_k C^k(\bar{\Omega})$$

$$W^{1,p}, W_0^{1,p}, W^{m,p}, H^1, H_0^1, H^m \quad \text{espacios sobolev}$$

$$\int_{\Omega} (\Delta u) v = \int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial n} v d\sigma - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \quad \forall u \in C^2(\bar{\Omega}) \quad \forall v \in C^1(\bar{\Omega}) \quad \text{formulade green}$$



## DEFINICIONES Y RESULTADOS IMPORTANTES

En esta sección del trabajo se darán algunas definiciones y resultados importantes que serán utilizados en el desarrollo del mismo, entre los cuales es indispensable destacar el teorema de HILLE YOSIDA pues sus aportes en este, son de vital importancia.

**Definición 1** – Se dice que un abierto  $\Omega$  es de clase  $C^m$ ,  $m$  entero, si para todo  $x \in \Gamma$  existe un entorno  $U$  de  $x$  en  $R^N$  y una aplicación biyectiva  $H: Q \rightarrow U$  tal que

$$H \in C^m(\overline{Q}) \quad H^{-1} \in C^m(\overline{U}) \quad H(Q_+) = U \cap \Omega \quad H(Q_0) = U \cap \Gamma.$$

Se dice que  $\Omega$  es de clase  $C^\infty$  si es de clase  $C^m$  para toda  $m$ .

**Definición 2** – (Espacio de Hilbert). Un espacio de Hilbert, es un espacio vectorial  $H$  dotado de un producto escalar  $(u, v)$  y que es completo para la norma  $(u, u)^{\frac{1}{2}}$ .

En todo lo que sigue  $H$  designa un espacio de Hilbert.

**Definición 3** – (Espacios  $L^1$ ). Designamos por  $L^1$  el espacio de las funciones integrables sobre  $\Omega$  con valores en  $R$  y escribimos

$$\|f\|_{L^1} = \int_{\Omega} |f(x)| dx.$$

**Definición 4** – (Espacios  $L^p$ ). Si  $p \in R$  con  $1 \leq p \leq \infty$  se define

$$L^p(\Omega) = \{f: \Omega \rightarrow R; f \text{ es medible y } |f|^p \in L^1(\Omega)\}$$

y notamos

$$\|f\|_{L^p} = \left[ \int_{\Omega} |f(x)|^p dx \right]^{\frac{1}{p}}$$

**Definición 5** – (Espacios de sobolev  $W^{1,p}(\Omega)$ ). Sea  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^N$  un abierto y sea  $p \in \mathbb{R}$  con  $1 \leq p \leq \infty$ . Se define por

$$W^{1,p}(\Omega) = \left\{ u \in L^p(\Omega) \left| \begin{array}{l} \exists g_1, g_2, \dots, g_N \in L^p(\Omega) \quad \text{tal que} \\ \int_{\Omega} u \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} = - \int_{\Omega} g_i \varphi \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(\Omega) \quad \forall i=1, 2, \dots, N \end{array} \right. \right\}$$

se pone

$$H^1(\Omega) = W^{1,2}(\Omega)$$

para  $u \in W^{1,p}$  se nota

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} = g_i \quad y \quad \nabla u = \left( \frac{\partial u}{\partial x_1}, \frac{\partial u}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_N} \right) = \text{grad } u$$

el espacio  $W^{1,p}(\Omega)$  esta dotado de norma

$$\|u\|_{W^{1,p}} = \|u\|_{L^p} + \sum_{i=1}^N \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_{L^p}$$

**Definición 6** – (Espacios de sobolev  $W^{m,p}(\Omega)$ ). Sea  $m \geq 2$  un entero y sea  $p$  un numero real con  $1 \leq p \leq \infty$ . Se define por recurrencia

$$W^{m,p}(\Omega) = \left\{ u \in W^{m-1,p}(\Omega); \frac{\partial u}{\partial x_i} \in W^{m-1,p}(\Omega) \quad \forall i=1, 2, \dots, N \right\}$$

o lo que es equivalente

$$W^{m,p}(\Omega) = \left\{ u \in L^p(\Omega) \left| \begin{array}{l} \forall \alpha \text{ con } |\alpha| \leq m \exists g_\alpha \in L^p(\Omega) \text{ tal que} \\ \int_\Omega u D^\alpha \varphi = (-1)^{|\alpha|} \int_\Omega g_\alpha \varphi \quad \forall \varphi \in C_c^\infty(\Omega) \end{array} \right. \right\}$$

se nota  $D^\alpha u = g_\alpha$ .

El espacio  $W^{m,p}(\Omega)$  dotado de la norma

$$\|u\|_{W^{m,p}} = \sum_{0 \leq |\alpha| \leq m} \|D^\alpha u\|_{L^p}$$

es un espacio de Banach.

Se pone  $H^m(\Omega) = W^{m,2}(\Omega)$ ,  $H^m(\Omega)$  dotado del producto escalar

$$(u, v) = \sum_{0 \leq |\alpha| \leq m} (D^\alpha u, D^\alpha v)_{L^2}$$

es un espacio de Hilbert.

**Definición 7** – (Espacios  $W_0^{m,p}(\Omega)$ ). Para  $m$  entero definimos el espacio  $W_0^{m,p}(\Omega)$  como el cierre de  $C_c^m(\Omega)$  en  $W^{m,p}(\Omega)$ . “grosso modo” una función  $u \in W_0^{m,p}(\Omega)$  si  $u \in W^{m,p}(\Omega)$  y  $D^\alpha u = 0$  sobre  $\Gamma$  para todo multi-índice  $\alpha$  tal que  $|\alpha| \leq m-p$  para  $m \geq 2$

**Definición 8** – (Operador monótono y maximal monótono). Sea  $A: D(A) \subset H \rightarrow H$  un operador lineal no acotado, se dice que  $A$  es monótono si

$$(Av, v) \geq 0 \quad \forall v \in D(A),$$

$A$  es maximal monótono si además  $R(A+I) = H$ , es decir.

$$\forall f \in H, \exists u \in D(A) \text{ tal que } u + Au = f.$$

**Teorema 1** (Regularidad para el problema de Dirichlet). – sea  $\Omega$  un abierto de clase  $C^2$  con frontera  $\Gamma$  acotada. Sea  $f \in L^2(\Omega)$  y sea  $u \in H_0^1(\Omega)$  que verifica

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla \varphi + \int_{\Omega} u \varphi = \int_{\Omega} f \varphi \quad \forall \varphi \in H_0^1(\Omega).$$

Entonces  $u \in H^2(\Omega)$  y  $\|u\|_{L^2} \leq k \|f\|_{L^2}$  donde  $k$  es una constante que solo depende de  $\Omega$ .

Además  $\Omega$  es de clase  $C^{m+2}$  y si  $f \in H^m(\Omega)$ , entonces

$$u \in H^{m+2}(\Omega) \text{ y } \|u\|_{H^{m+2}} \leq k \|f\|_{H^m};$$

en particular, si  $m > \frac{N}{2}$  entonces  $u \in C^2(\overline{\Omega})$ .

Finalmente si  $\Omega$  es de clase  $C^\infty$  y si  $f \in C^\infty(\overline{\Omega})$  entonces  $u \in C^\infty(\overline{\Omega})$ .

Demostración. [Br] Haim Brézis; Análisis Funcional, Teoría y aplicaciones. Pág. 181.

**Teorema 2** (Dirichlet, Riemann, Hilbert). – para toda  $f \in L^2(\Omega)$  exista  $u \in H_0^1(\Omega)$  única solución débil de

$$\begin{cases} -\Delta u + u = f & \text{en } \Omega \\ u = 0 & \text{sobre } \Gamma \end{cases}$$

Demostración. [Br] Haim Brézis; Análisis Funcional, Teoría y aplicaciones. Pág. 176.

**Teorema 3** -- Supongamos que  $u_0 \in D(A^k)$  con  $k \geq 2$ . Entonces la solución  $u$  del problema

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} + Au = 0 & \text{en } [0, \infty) \\ u(0) = u_0 & \text{dato inicial} \end{cases}$$

Verifica

$$u \in C^{k-j}([0, +\infty); D(A^j)) \quad \text{para } j=0, 1, \dots, k$$

Demostración. [Br] Haim Brézis; Análisis Funcional, Teoría y aplicaciones. Pág. 111.

**Corolario 4.** supongamos que  $\Omega \subset R^N$  es un abierto de clase  $C^1$  con frontera acotada  $\Gamma$ , o bien  $\Omega = R_+^N$ . Sea  $1 \leq p \leq \infty$ . Se verifica

$$\text{si } 1 \leq p \leq N \quad \text{entonces } W^{1,p}(\Omega) \subset L^{p^*}(\Omega) \quad \text{donde } \frac{1}{p^*} = \frac{1}{p} - \frac{1}{N},$$

$$\text{si } p = N \quad \text{entonces } W^{1,p}(\Omega) \subset L^q(\Omega) \quad \forall q \in [0, \infty)$$

$$\text{si } p > N \quad \text{entonces } W^{1,p}(\Omega) \subset L^\infty(\Omega),$$

con inyección continua.

Además si  $p > N$ , se verifica para toda  $u \in W^{1,p}(\Omega)$

$$|u(x) - u(y)| \leq k \|u\|_{W^{1,p}} |x - y|^\alpha \quad \text{c.t.p. } x, y \in \Omega$$

con  $\alpha = 1 - \frac{N}{p}$  y  $k$  dependiente solo de  $\Omega, p$  y  $N$ . En particular  $W^{1,p}(\Omega) \subset C(\overline{\Omega})$ .

Este corolario también es válido si se sustituye  $R^N$  por  $\Omega$ .

Demostración. [Br] Haim Brézis; Análisis Funcional, Teoría y aplicaciones. Pág. 169.

**Teorema 5 (HILLE YOSIDA).**—Sea  $A$  un operador maximal monótono en un espacio de Hilbert  $H$ . Entonces para todo  $u_0 \in D(A)$  existe una única función

$$u \in C^1([0, +\infty); H) \cap C([0, +\infty); D(A))$$

tal que

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} + Au = 0 & \text{en } [0, +\infty) \\ u(0) = u_0 & \text{dato inicial} \end{cases}$$

además se verifica

$$|u(t)| \leq |u_0| \quad \text{y} \quad \left| \frac{du}{dt} \right| = |Au(t)| \leq |Au_0| \quad \forall t \geq 0.$$

Demostración. [Br] Haim Brézis, Análisis Funcional, Teoría y aplicaciones. Pág. 105.

# LA ECUACION DE ONDA

## 1. EXISTENCIA Y UNICIDAD

Supongamos que  $u_0 \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$  y que  $v_0 \in H_0^1(\Omega)$  entonces existe una única solución  $u$  de:

$$(1) \quad \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u = 0 \quad \text{en} \quad Q$$

$$(2) \quad u = 0 \quad \text{sobre} \quad \Sigma$$

$$(3) \quad u(x, 0) = u_0(x) \quad \text{en} \quad \Omega$$

$$(4) \quad \frac{\partial}{\partial t} u(x, 0) = v_0(x) \quad \text{en} \quad \Omega$$

siendo

$$\Delta = \sum_{i=1}^N \frac{\partial^2}{\partial x_i^2}$$

$\Omega \subset R^N$  abierto

$\Gamma$  es la frontera de  $\Omega$

$$Q = \Omega \times (0, \infty)$$

$$\Sigma = \Gamma \times (0, \infty)$$

$u_0$  y  $v_0$  son funciones dadas

tales que se cumple la siguiente relación

$$u \in C([0, \infty); H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)) \cap C^1([0, \infty); H_0^1(\Omega)) \cap C^2([0, \infty); L^2(\Omega))$$

además se verifica

$$\left| \frac{\partial u}{\partial t}(t) \right|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u(t)|_{L^2(\Omega)}^2 = |v_0|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u_0|_{L^2(\Omega)}^2 \quad \forall t \geq 0$$

Nota. En el desarrollo del trabajo se supone que  $\Omega$  es de clase  $C^\infty$  con  $\Gamma$  acotada.

### DEMOSTRACION

Hallaremos una función  $u(x, t): \bar{\Omega} \times [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ . para un  $x$  fijo consideraremos  $u(x, t)$  como una función definida en  $[0, \infty)$  con valores en un espacio vectorial. La ecuación 1 se puede escribir como:

$$(5) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} - v = 0 & \text{en } Q \\ \frac{\partial v}{\partial t} - \Delta u = 0 & \text{en } Q \end{cases}$$

En efecto

$$\frac{\partial u}{\partial t} - v = 0 \quad \text{en } Q$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \quad \text{en } Q$$

de aquí

$$0 = \frac{\partial v}{\partial t} - \Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \Delta u$$

Si definimos  $U = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}$  entonces (5) sería equivalente a:



$$(6) \quad \frac{dU}{dt} + AU = 0$$

con

$$(7) \quad AU = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -\Delta & 0 \end{pmatrix} U = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -\Delta & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -v \\ -\Delta u \end{pmatrix}$$

el objetivo es aplicar el teorema de **HILLE YOSIDA** en el espacio

$$H = H^1_0(\Omega) \times L^2(\Omega)$$

dotado del producto escalar

$$(U_1, U_2) = \int_{\Omega} \nabla u_1 \nabla u_2 \, dx + \int_{\Omega} u_1 u_2 \, dx + \int_{\Omega} v_1 v_2 \, dx$$

siendo

$$U_1 = \begin{pmatrix} u_1 \\ v_1 \end{pmatrix} \quad y \quad U_2 = \begin{pmatrix} u_2 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

Esto es un producto escalar.

En efecto :

Veamos que es una forma bilineal.

$$(U_1 + U_2, U_3) = \int_{\Omega} \nabla(u_1 + u_2) \nabla u_3 \, dx + \int_{\Omega} (u_1 + u_2) u_3 \, dx + \int_{\Omega} (v_1 + v_2) v_3 \, dx$$

$$= \int_{\Omega} (\nabla u_1 + \nabla u_2) \nabla u_3 \, dx + \int_{\Omega} (u_1 + u_2) u_3 \, dx + \int_{\Omega} (v_1 + v_2) v_3 \, dx$$

$$= \int_{\Omega} \nabla u_1 \nabla u_3 \, dx + \int_{\Omega} \nabla u_2 \nabla u_3 \, dx + \int_{\Omega} u_1 u_3 \, dx + \int_{\Omega} u_2 u_3 \, dx + \int_{\Omega} v_1 v_3 \, dx + \int_{\Omega} v_2 v_3 \, dx$$

$$\begin{aligned}
&= \int_{\Omega} \nabla u_1 \nabla u_3 dx + \int_{\Omega} u_1 u_3 dx + \int_{\Omega} v_1 v_3 dx + \int_{\Omega} \nabla u_2 \nabla u_3 dx + \int_{\Omega} u_2 u_3 dx + \int_{\Omega} v_2 v_3 dx \\
&= (U_1, U_3) + (U_2, U_3)
\end{aligned}$$

es decir se cumple

$$(U_1 + U_2, U_3) = (U_1, U_3) + (U_2, U_3)$$

de igual forma se cumple que

$$(U_1, U_2 + U_3) = (U_1, U_2) + (U_1, U_3)$$

por tanto, se tiene que el producto interior  $(U_1, U_2)$  así definido es una forma bilineal

Tenemos que :

$$(U_1, U_2) \geq 0 \quad \forall U_1, U_2 \quad \text{en } H$$

observe además que

$$\begin{aligned}
(U_1, U_1) &= \int_{\Omega} \nabla u_1 \nabla u_1 dx + \int_{\Omega} u_1 u_1 dx + \int_{\Omega} v_1 v_1 dx \\
&= \int_{\Omega} |\nabla u_1|^2 dx + \int_{\Omega} |u_1|^2 dx + \int_{\Omega} |v_1|^2 dx \\
&\geq 0
\end{aligned}$$

por tanto  $(U_1, U_2)$  es un producto escalar.

Consideremos el operador  $A: D(A) \rightarrow H$  definido por (7) con

$$D(A) = (H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)) \times H_0^1(\Omega)$$

Observamos que si  $u \in H_0^1(\Omega)$  entonces,  $u = 0$  en  $\Gamma$  por tanto la condición (2) queda inmersa en la definición de  $H$  y tenemos además que

$$v = \frac{\partial u}{\partial t} = 0 \quad \text{sobre } \Sigma.$$

Veamos ahora que  $A+I$  es monótono en  $H$ .

En efecto

Si  $U = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \in D(A)$  se tiene que :

$$\begin{aligned} (AU, U)_H + (U, U)_H &= - \int_{\Omega} \nabla v \nabla u \, dx + \int_{\Omega} (-v)u \, dx + \int_{\Omega} (-\Delta u)v \, dx \\ &\quad + \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx + \int_{\Omega} |u|^2 \, dx + \int_{\Omega} |v|^2 \, dx \end{aligned}$$

ahora por formula de green tenemos que

$$\int_{\Omega} (\nabla u)v \, dx = - \int_{\Omega} \nabla u \nabla v \, dx$$

por tanto

$$(8) \quad (AU, U)_H + (U, U)_H = - \int_{\Omega} uv \, dx + \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx + \int_{\Omega} |u|^2 \, dx + \int_{\Omega} |v|^2 \, dx$$

Supongamos que  $uv \geq 0$ , como

$$(u-v)^2 \geq 0$$

de donde

$$u^2 - 2uv + v^2 \geq 0$$

de aquí que

$$u^2 + v^2 \geq \frac{u^2 + v^2}{2} \geq uv$$

de esta forma

$$u^2 + v^2 \geq uv$$

es así como

$$-uv + u^2 + v^2 \geq 0$$

con esto podemos concluir que

$$(AU, U)_H + (U, U)_H = - \int_{\Omega} uv dx + \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx + \int_{\Omega} |u|^2 dx + \int_{\Omega} |v|^2 dx \geq 0$$

Supongamos que  $uv \leq 0$  es decir que  $-uv \geq 0$  entonces tenemos

$$(u + v)^2 \geq 0$$

asi

$$u^2 + v^2 \geq -2uv$$

de donde

$$u^2 + v^2 \geq \frac{u^2 + v^2}{2} \geq -uv$$

de donde

$$u^2 + v^2 \geq -uv$$

por tanto también se cumple que

$$(AU, U)_H + (U, U)_H = - \int_{\Omega} uv dx + \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx + \int_{\Omega} |u|^2 dx + \int_{\Omega} |v|^2 dx \geq 0$$

de esta manera podemos concluir que

$$(AU, U)_H + (U, U)_H \geq 0$$

Probemos ahora que  $A + I$  es maximal monótono, decir que  $\mathbf{R}(A + 2I) = H$ , por lo tanto es suficiente probar que  $A + 2I$  es sobreyectivo.

Sea  $F = \begin{pmatrix} f \\ g \end{pmatrix} \in H$  se ha de resolver la ecuación

$$AU + 2U = F$$

es decir el sistema

$$(9) \quad \begin{cases} -v + 2u = f & \text{en } \Omega \\ -\Delta u + 2v = g & \text{en } \Omega \end{cases}$$

con

$$u \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega) \quad y \quad v \in H_0^1(\Omega)$$

En (9), multiplicando la primera ecuación por 2 y sumando esta con la segunda obtenemos.

$$(10) \quad -\Delta u + 4u = 2f + g \quad \text{en } \Omega$$

Multiplicando (10) por  $v$  se tiene

$$-(\Delta u)v + 4uv = (2f + g)v$$

que integrando sobre  $\Omega$

$$-\int_{\Omega} (\Delta u)v \, dx + 4 \int_{\Omega} uv \, dx = \int_{\Omega} (2f + g)v \, dx$$

aplicando la integral de green se tiene

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla v \, dx + 4 \int_{\Omega} uv \, dx = \int_{\Omega} (2f + g)v \, dx \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$$

puesto que  $f + g$  son elementos de  $L^2(\Omega)$  existe  $u \in H_0^1(\Omega)$  (teorema 2) y  $u \in H^2(\Omega)$  (teorema 1), por tanto existe  $u \in [H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)]$ , que es solución única de (9), de este modo existe  $v = 2u - f$ , es decir hemos hallado  $(u, v)$  solución única de (9), por tanto  $A + 2I$  es sobreyectivo.

Aplicando ahora el teorema de **HILLE YOSIDA** (teorema 5) encontramos que existe una solución única del problema

$$\begin{cases} \frac{dU}{dt} + AU = 0 & \text{en } [0, \infty) \\ U(0) = U_0 & \text{dato inicial} \end{cases}$$

con

$$U \in C^1([0, \infty); H) \cap C([0, \infty); D(A))$$

esto implica

$$u \in C([0, \infty); H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)) \cap C^1([0, \infty); H_0^1(\Omega)) \cap C^2([0, \infty); L^2(\Omega)).$$

Veamos ahora la relación

$$\left| \frac{\partial u}{\partial t}(t) \right|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u(t)|_{L^2(\Omega)}^2 = |v_0|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u_0|_{L^2(\Omega)}^2 \quad \forall t \geq 0$$

Multiplicando la ecuación (1) por  $\frac{\partial u}{\partial t}$  se obtiene

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \frac{\partial u}{\partial t} - \Delta u \frac{\partial u}{\partial t} = 0 \quad \text{en } Q$$

Integrando sobre  $\Omega$  obtenemos

$$(11) \quad \int_{\Omega} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \frac{\partial u}{\partial t} dx - \int_{\Omega} \Delta u \frac{\partial u}{\partial t} dx = 0.$$

veamos ahora que es

$$\int_{\Omega} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \frac{\partial u}{\partial t} dx$$

y luego veremos que es

$$- \int_{\Omega} \Delta u \frac{\partial u}{\partial t} dx$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2$$

$$= \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left| \frac{\partial u}{\partial t} \right|_2$$

integrando sobre  $\Omega$  se tiene

$$\int_{\Omega} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \frac{\partial u}{\partial t} dx = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega} \left| \frac{\partial u}{\partial t}(x,t) \right|^2 dx$$

$$= \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left| \frac{\partial u}{\partial t}(x,t) \right|_{L^2(\Omega)}^2$$

y

$$\begin{aligned} - \int_{\Omega} \Delta u \frac{\partial u}{\partial t} dx &= \int_{\Omega} (-\Delta u) \frac{\partial u}{\partial t} dx = \int_{\Omega} \nabla u \frac{\partial}{\partial t} (\nabla u) dx = \int_{\Omega} \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} |\nabla u|^2 dx \\ &= \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} |\nabla u|_{L^2(\Omega)}^2 \end{aligned}$$

es decir que

$$\int_{\Omega} (-\Delta u) \frac{\partial u}{\partial t} dx = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} |\nabla u|_{L^2(\Omega)}^2$$

reemplazando estas ecuaciones en 11 obtenemos

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left| \frac{\partial u}{\partial t}(x,t) \right|_{L^2(\Omega)}^2 + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} |\nabla u|_{L^2(\Omega)}^2 = 0$$

de donde

$$\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \left[ \left| \frac{\partial u}{\partial t}(x,t) \right|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u|_{L^2(\Omega)}^2 \right] = 0$$

por tanto

$$\left| \frac{\partial u}{\partial t}(x,t) \right|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u|_{L^2(\Omega)}^2 = k, \quad k \text{ constante}$$

esto con respecto a  $t$ .

Ahora si  $t = 0$  se tiene entonces que  $k$  esta dado por

$$\left| \frac{\partial u}{\partial t}(x,0) \right|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u(x,0)|_{L^2(\Omega)}^2 = |v_0|_{L^2(\Omega)}^2 + |\nabla u_0|_{L^2(\Omega)}^2$$

por tanto se tiene la igualdad buscada. ■

## 2. EFECTO REGULARIZANTE SOBRE LOS DATOS INICIALES

La ecuación de ondas no tiene **ningún efecto regularizante** sobre los datos iniciales. Para visualizar esto observe que en el caso  $\Omega = R$  el problema (1), (2), (3) y (4) toma la forma

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0 \quad 0 \leq x \leq l$$

$$u(x,0) = u_0 \quad 0 \leq x \leq l$$

$$\frac{\partial u}{\partial t}(x,0) = v_0 \quad 0 \leq x \leq l$$

$$u(0,t) = 0 \quad t \geq 0$$

$$u(l,t) = 0 \quad t \geq 0$$

el cual en las coordenadas

$$\xi = x + t \quad \eta = x - t$$

y realizando algunas operaciones sencillas se llega a que la solución esta dada por:



$$u(x,t) = \frac{1}{2} [u_0(x+t) + u_0(x-t)] + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} v_0(s) ds$$

(ver [H.F] H. F. WEINBERGER ecuaciones diferenciales en derivadas parciales)

si en esta ecuación hacemos  $v_0 = 0$  obtenemos

$$u(x,t) = \frac{1}{2} [u_0(x+t) + u_0(x-t)]$$

en donde se observa claramente que  $u$  no es mas regular que  $u_0$ , lo cual podemos precisar de la siguiente forma. Supongamos  $u_0 \in C^\infty(R \setminus x_0)$  con  $x_0 = x+t$  y  $x_0 = x-t$  las características en el punto  $(x_0, 0)$ , entonces  $u(x,t)$  es  $C^\infty$  en  $R \times R$  excepto sobre las características, por tanto se cumple la afirmación de que la ecuación de ondas no tiene ningún efecto regularizante sobre los datos iniciales. ■

### 3. CUANDO $\Omega$ ES ACOTADO

Cuando  $\Omega$  es acotado, el problema (1), (2), (3) y (4) se puede resolver por descomposición sobre la base hilbertiana.

En efecto, elijamos una base  $(e_i(x))$  de  $L^2(\Omega)$  formada por las funciones propias de  $-\Delta$  con condición de dirichlet es decir

$$-\Delta e_i = \lambda_i e_i \quad \text{en } \Omega \quad \text{con } \lambda_i \geq 0$$

$$e_i = 0 \quad \text{sobre } \Gamma$$

se busca una solución de problema (1), (2), (3) y (4) de la forma

$$u(x,t) = \sum_i a_i(t) e_i(x)$$

de inmediato se observa que

$$a_i''(t) + \lambda_i a_i(t) = 0$$

como el discriminante  $(-\lambda_i)$  es menor que cero, entonces

$$a_i(t) = c_1 \cos(\sqrt{\lambda_i} t) + c_2 \operatorname{sen}(\sqrt{\lambda_i} t)$$

derivando esta se tiene

$$a_i'(t) = -\sqrt{\lambda_i} c_1 \operatorname{sen}(\sqrt{\lambda_i} t) + \sqrt{\lambda_i} c_2 \cos(\sqrt{\lambda_i} t)$$

que en  $t = 0$  se obtiene

$$a_i(0) = c_1(1) + c_2(0)$$

de donde

$$a_i(0) = c_1$$

y

$$a_i'(0) = -\sqrt{\lambda_i} c_1(0) + \sqrt{\lambda_i} c_2(1)$$

de donde

$$\frac{a_i'(0)}{\sqrt{\lambda_i}} = c_2$$

de esta forma encontramos que

$$a_i(t) = a_i(0) \cos(\sqrt{\lambda_i} t) + \frac{a_i'(0)}{\sqrt{\lambda_i}} \operatorname{sen}(\sqrt{\lambda_i} t)$$

que es la solución buscada y en donde las constantes  $a_i(0)$  y  $a_i'(0)$  están determinadas por las relaciones

$$u_0(x) = \sum_i a_i(0) e_i(x) \quad \text{y} \quad v_0(x) = \sum_i a_i'(0) e_i(x)$$

Es decir son las componentes de  $u_0$  y  $v_0$  en la base  $(e_i)$ . ■

## REGULARIDAD

Supongamos que los datos iniciales verifican

$$u_0 \in H^k(\Omega) \quad y \quad v_0 \in H^k(\Omega) \forall k$$

al igual que las condiciones de compatibilidad

$$u_0 = \Delta u_0 = \dots = \Delta^j u_0 = \dots = 0 \quad \text{sobre } \Gamma \quad \forall j \text{ natural}$$

$$v_0 = \Delta v_0 = \dots = \Delta^j v_0 = \dots = 0 \quad \text{sobre } \Gamma \quad \forall j \text{ natural}$$

entonces la solución  $u$  del problema (1), (2), (3) y (4) pertenece a  $C^\infty(\bar{\Omega} \times [0, \infty))$

DEMOSTRACION.

Con las mismas notaciones del teorema de existencia y unicidad de la solución de la ecuación de ondas que acabamos de demostrar y por inducción sobre  $k$  se demuestra que

$$D(A^k) = \left\{ \begin{array}{l} \left( \begin{array}{l} u \\ v \end{array} \right) \left| \begin{array}{l} u \in H^{k+1}(\Omega) \quad y \quad \Delta^j u = 0 \text{ sobre } \Gamma \quad \forall 0 \leq j \leq \left[ \frac{k}{2} \right] \\ v \in H^k(\Omega) \quad y \quad \Delta^j v = 0 \text{ sobre } \Gamma \quad \forall 0 \leq j \leq \left[ \frac{k+1}{2} \right] - 1 \end{array} \right. \end{array} \right\}$$

en efecto. Para  $k=1$  encontramos que la definición es válida, esto por la demostración del teorema anterior. supongamos entonces se cumple para un cierto  $k=n$  y veamos si es cierta para  $k=n+1$ .

Tenemos que

$$H^m(\Omega) = W^{m,p}(\Omega) = \left\{ u \in W^{m-1,p}(\Omega); \frac{\partial u}{\partial x_i} \in W^{m-1,p}(\Omega) \quad \forall i = 1 \dots N \right\}$$

de donde

$$W^{m,p}(\Omega) \subseteq W^{m-1,p}(\Omega)$$

así

$$H^m(\Omega) \subseteq H^{m-1}(\Omega)$$

es decir que para  $k = n + 1$  se cumple que

$$H^{n+1}(\Omega) \subseteq H^n(\Omega)$$

de acuerdo con esto y con la definición de  $D(A^k)$  se tiene entonces

$$D(A^{n+1}) \subseteq D(A^n)$$

por tanto

$$\forall \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \in D(A^{n+1})$$

se cumple

$$\begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \in D(A^n)$$

de este modo podemos concluir que para todo  $k$  el  $D(A^k)$  esta dado como lo hicimos adelante.

En particular  $D(A^k) \subset H^{k+1}(\Omega) \times H^k(\Omega)$ . Aplicando el (teorema 3) se observa que si  $U_0 = \begin{pmatrix} u_0 \\ v_0 \end{pmatrix} \in D(A^k)$  entonces la solución  $U$  de

$$\begin{cases} \frac{dU}{dt} + AU = 0 \\ U(0) = U_0 \end{cases}$$

verifica

$$U \in C^{k-j}([0, \infty); D(A^k)) \quad \forall j = 0, 1, \dots, k$$

en particular

$$u \in C^{k-j}([0, \infty); H^{j+1}(\Omega)) \quad \forall j = 0, 1, \dots, k$$

ahora con ayuda de el corolario 4 y con las hipótesis del este teorema se tiene

$$u \in C^k(\bar{\Omega} \times [0, \infty)) \quad \forall k.$$

## CONCLUSIONES

- Una de las conclusiones que se obtienen del presente trabajo es que el teorema de HILLE YOSIDA es una herramienta muy importante para demostrar existencia y unicidad de ecuaciones diferenciales parciales.
  
- las soluciones de la ecuación de ondas no tiene ningún efecto regularizante sobre los datos iniciales.

## BIBLIOGRAFIA

[ *A p* ] Apóstol T.M; “ Análisis matemático ”.Segunda edición.

Editorial Reverte S.A. 1991.

[ *B r* ] Brézis, H; “ análisis funcional teoría y aplicaciones “.

Editorial Alianza Madrid 1984.

[ *G a* ] García, J.A; “ introducción ala integral de lebesgue ”.

department of mathematics. The university of Iowa.

Iowa city, Iowa EE UU.

[ *H.F* ] H.F. Weinberger; “ecuaciones diferenciales en derivadas parciales “.

Editorial reverte S.A.

[ *R s* ] RALPH SHOWALTER, ”Monotone Operators in Banach Space”

1988.